

Problème :

On considère le repère fixe $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ (repère absolu), (\vec{i}, \vec{j}) étant le plan horizontal. Soit une tige horizontale (OA) en mouvement autour de l'axe $(O\vec{k})$ avec une vitesse angulaire constante ω . On désigne par $R_1(O, \vec{e}_\rho, \vec{e}_\varphi, \vec{e}_z)$ le repère lié à la tige (repère relatif) avec $\vec{e}_z = \vec{k}$. Soit un anneau assimilé à un point matériel M , de masse m , se déplaçant sans frottement sur la tige (OA) et repéré par ses coordonnées polaires ρ et φ . (Voir figure). On a $\overline{OM} = \rho \vec{e}_\rho$ et on suppose que $\rho(t=0) = \rho_0$ et $\dot{\rho}(t=0) = 0$.

1. Déterminer la vitesse et l'accélération du point M par rapport à R
2. Déterminer l'énergie cinétique $E_c(M/R)$.
3. Déterminer l'énergie potentielle $E_p(M/R)$ dont dérive le poids \vec{P} . En déduire l'expression de l'énergie mécanique $E_m(M/R)$.
4. En plus du poids \vec{P} , le point M est soumis à la réaction $\vec{R} = R_\varphi \vec{e}_\varphi + R_z \vec{e}_z$. Par application du principe fondamental de la dynamique dans R , Calculer les composantes R_φ et R_z .
5. En appliquant le théorème de l'énergie mécanique dans R , $\left[\frac{dE_m(M/R)}{dt} = P(\vec{R}/R) \right]$ et en utilisant l'expression de R_φ , déterminer l'équation différentielle du mouvement de M . ($P(\vec{R}/R)$ étant la puissance de la réaction \vec{R} dans le repère absolu R).
6. Déterminer la solution de cette équation différentielle en fonction de ρ_0 et ω .

